### (19)日本国特許庁 (JP)

## (12) 公開特許公報(A)

### (11)特許出顧公開番号

# 特開平5-254406

(43)公開日 平成5年(1993)10月5日

(51) Int.Cl.<sup>6</sup>

識別記号 庁内整理番号

FΙ

技術表示箇所

B60T 8/24

8610-3H

審査請求 未請求 請求項の数1(全 8 頁)

(21)出願番号

特願平4-55422

(22)出願日

平成4年(1992)3月13日

(71)出願人 000006286

三菱自勁車工業株式会社 東京都港区芝五丁目33番8号

(72)発明者 宇木 秀憲

東京都港区芝五丁目33番8号 三菱自動車

工業株式会社内

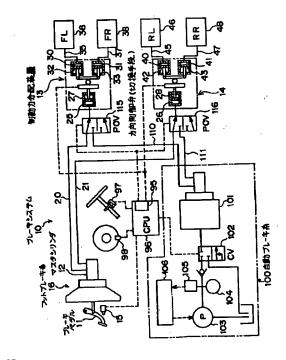
(74)代理人 弁理士 鈴江 武彦

## (54) 【発明の名称】 車両用プレーキシステム

#### (57)【要約】

【目的】旋回走行時の操縦安定性を向上させることができるような車両用プレーキシステムを提供することを主要な目的とする。

【構成】ブレーキペダル11に連動するマスタシリンダ12によって液圧を発生するフットブレーキ系16と、
旋回走行時に車両の挙動が旋回限界を超えるおそれが生じた時に制動用の液圧を発生する自動ブレーキ系100
を備えている。フットブレーキ系16と自動ブレーキ系100は、方向制御弁115,116を介して、制動力分配装置13,14に接続されている。制動力分配装置13,14に接続されている。制動力分配装置13,14に接続されている。方向制御弁115,116は、ブレーキペダル11が踏まれた時にフットブレーキ系16を制動力分配装置13,14に連通させ、プレーキペダル11が踏まれていない時には自動ブレーキ系100を制動力分配装置13,14に接続するように切換わる。



プレーキ系100を備えている。自動プレーキ系100は、パワーシリンダ101や圧力制御弁102およびポンプ103とアキュムレータ104などを備えている。アキュムレータ104の圧力は圧力スイッチ105によって検出され、圧力が所定値よりも下がった時に、ポンプコントローラ106によってポンプ103が起動される。圧力制御弁102が開弁方向に切換わると、アキュムレータ104に答えられていた圧力がパワーシリンダ101に作用する。

【0023】パワーシリンダ101の出力側には、フロ 10ント用のプレーキ配管110とリヤ用のプレーキ配管111とが接続されている。フロント用のプレーキ配管110と、前述したフットプレーキ系16のプレーキ配管20は、切換手段の一例としての電磁方向制御弁115を介して、フロント用の制動力分配装置13の一次側液圧室25に選択的に連通されるようになっている。また、リヤ用のブレーキ配管111と、フットプレーキ系16のリヤ用プレーキ配管21も、切換手段の一例としての電磁方向制御弁116を介して、リヤ用の制動力分配装置14の一次側液圧室26に選択的に連通されるよ 20 うになっている。

【0024】次に、上配構成のフットプレーキ系16と自動プレーキ系100を備えたプレーキシステム10の作用について、図3のフローチャートを参照しながら説明する。なお、フロント用の制動力分配装置13とリヤ用の制動力分配装置14の作用は互いに同等であるから、フロント用の制動力分配装置13を代表して説明する。

【0025】ブレーキペダル11を踏むと、ブレーキスイッチ15がオンになることによって、方向制御弁115,116がオフ(図1の状態)に保たれる。この場合、マスタシリンダ12の液圧が制動力分配装置13,14に作用するようになるために、フットブレーキ系16が制動機能を発揮する。

【0026】プレーキペダル11が踏まれていない時には、プレーキスイッチ15がオフのままであることにより、方向制御弁115,116がオン、すなわちパワーシリンダ101の液圧が制動力分配装置13,14に作用するように切換わるため、自動プレーキ系100がスタンパイ状態となる。液圧失陥時にはフットプレーキ系4016が優先される構造となっている。

【0027】プレーキペダル11の踏込みによってフットプレーキ系16が制動機能を発揮する場合、プレーキペダル11の踏込み量に応じてマスタシリンダ12に発生した液圧により、制動力分配装置13の一次側液圧ピストン27が駆動される。そして一次側液圧ピストン27の動きが可動フレーム51に伝わることにより、可動押圧子70が可動フレーム51と同方向に動く。可動押圧子70によってリンク65が押され、左輪用二次側ピストン22トナや用二次側ピストン22トナトロートプロセンスを開始に開発されている場合に対しないるに対している場合に対している場合に対している場合に対している場合に対している場合に対しているがありませんが発生しているに対しているのは対しているのでは対しているといるのは対しているといるのではなどに対しているのではないのではないるといるのではないるといるのではないるのではないるのではないるのではないるがはないるのではないるのではないませんがなども知らないるといるのではないるのではないるのではないるのではないるのではないるといるのではないるのではないるのではないるといるのではない

れる。このため左輪用液圧室30と右輪用液圧室31の 液圧が高まり、左輪側ホィールシリンダ36と右輪側ホ ィールシリンダ38が駆動されて制動力が発揮される。

6

【0028】上記制動時に、可動押圧子70がリンク65の中央に位置している場合、リンク比(L1:R1)が50:50であるため、可動押圧子70による押圧力は左輪用二次側ピストン32と右輪用二次側ピストン33とに均等に分配される。このため、左右のホィールシリング36,38の双方に同等の制動力が発揮される。

【0029】旋回走行中にプレーキペダル11が踏まれた時には、例えば舵角センサ97や車速センサ98などから演算処理装置96に入力された情報によって実際のヨーレイトが算出され、これが目標ヨーレイトと比較される。このヨーレイト偏差演算の結果、アンダーステアであると判断された時には、外輪制動比を低下させるように可動押圧子70が動かされる。

【0030】例えば左旋回中にアンダーステアであると 判断された時には、可動押圧子70が図2中の矢印A方 向に移動する。この場合、一次傾液圧ピストン27から 可動押圧子70に伝達された制動力は、リンク比(L1:R1)に反比例して左輪用ピストン32の方に大き く作用するから、左輪(内輪側)の制動力が右輪(外輪側)の制動力よりも大となり、アンダーステアが解消される特性となる。

【0031】左旋回中にオーバステアであると判断された時には、アンダーステアの場合とは逆に、可動押圧子70が矢印B方向に駆動されることにより、内輪の制動力が外輪の制動力よりも低くなるような制動比に制御されることにより、オーバステアが解消される特性となる。上記いずれの場合も、右旋回時には左旋回時と逆方向の制御がなされることは言うまでもない。

【0032】上配のように、旋回中のアンダーステアあるいはオーバステアに応じて、外輪あるいは内輪の制動比が低下させられるが、低下した分の液圧は反対側の車輪の制動力の増圧分として発揮されるから、プレーキペダル11を踏込むことによってマスタシリンダ12に発生させた制動力は余すところなく発揮される。

【0033】一方、ブレーキベダル11が踏まれていない時、つまり自動プレーキ系100がスタンパイしている状態においては、車両の挙動が旋回限界を超えるおそれが生じた時、パワーシリンダ101に発生する液圧が方向制御弁115,116を経て制動力分配装置13,14に伝わることにより、一次側液圧ピストン27,28が駆動される。そしてフットブレーキ系16による制動時と同様に、可動フレーム51と可動押圧子70を介してリンク65が押され、左輪用二次側ピストン32と右輪用二次側ピストン33が駆動される。

押圧子 7 0 が可動フレーム 5 1 と同方向に動く。可動押 【0034】この場合も、旋回走行中に生じる実際のヨ 圧子 7 0 によってリンク 6 5 が押され、左輪用二次側ピ ーレイトが、演算処理装置 9 6 によって目標ヨーレイト ストン 3 2 と右輪用二次側ピストン 3 3 が同時に駆動さ 50 と比較される。このヨーレイト偏差演算の結果、アンダ

